

選定編

Q1

可使用 microUSB 接頭連接並在通信時運行嗎？

▶ microUSB 接頭主要用於寫入參數的端口。選項編 Q3 中所示，噪音有可能中斷通信，不推薦使用。在通信時運行的場合，請使用 RS-485 的通信接頭。

Q2

馬達是 DC 電源驅動嗎？

▶ DC 無刷馬達是 AC 電源驅動的馬達 ※因其運行原理，被稱為無刷馬達。

Q3

與誘導馬達有什麼不同？

▶ 一般控制三相馬達時，採用伺服馬達開環控制。在此場合的缺點是，實際速度無法追隨負荷變動，而且因馬達特性，不適用於多級變速運行。DC 無刷馬達使用霍爾 IC 將馬達的旋轉狀況反饋給驅動器，進行閉環控制，可穩定控制速度與定位。馬達本身高效，節能性高。

Q4

與伺服馬達有何不同？

▶ 伺服馬達高效多功能，但價位高。閉環控制相同，但伺服馬達可進行正確定位，扭矩控制，高速控制。由於採用了編碼器等高精度部品，價格較高。

Q5

DC 無刷馬達選型時需要什麼條件？

▶ 諮詢表在商品目錄的末頁，並可從網站獲取，請按需使用。

Q6

商品目錄中的馬達特型圖上所記載的“短時間”具體是多長時間？

▶ 加速 / 減速時需要數秒時間。請避免超出定格回轉速度的長時間運轉，易引起異常發熱。

Q7

能否變更電纜位置？

▶ 90°節距可能。詳細請確認商品目錄。

Q8

能否對應 1/80 以上的減速比？

▶ 作為訂單生產產品提供。

Q9

可否製作平行軸類型？

▶ 作為訂單生產產品提供。

選定編

Q10

煞車的 ON/OFF 的頻度如何？

▶ 機械式制動最大為 10 次 / 分

Q11

簡易保持功能的使用方法是否與伺服止動相同？

▶ 與伺服馬達相比，脈衝分解能力低，快啟 / 快減的性能減弱。因此頻度低於伺服馬達，但仍可運行在 30 次 / 分。

Q12

與誘導馬達 + 伺服止動的構造相比，是否提高了停止精度？

▶ 系統使用霍爾感應信號控制，與無反饋控制的感應馬達 + 伺服馬達相比，停止精度高。不適用於使用外部編碼器或特殊馬達的構成。

Q13

驅動器的輸出可對應多少 V？

▶ 輸出信號最大可對應 DC30V。
例如，外部信號用電源連接於 24V，則輸出信號為 DC24V。

周圍環境編

Q14

無煞車的場合，停止時是否會因自重而導致偏位？

▶ 簡易保持功能可在短時間內防止因自重引起的偏位。
(設定方法請參考使用說明書中的參數設定“選擇停止方法”。)
但如果負荷過大，有可能發生偏位。另外，與伺服馬達相比保持力下降。在升降裝置中，有可能因自重落下，因此強烈推薦採用帶制動性能的產品。

Q15

工作環境溫度的可對應範圍？

▶ 馬達 / 減速機部為 0 ~ 40°C，驅動器為 0 ~ 50°C。

Q16

可以在室外使用嗎？

▶ 馬達部為 IP65，但不推薦用於室外。請採取設置蓋罩等措施。驅動器非防水防塵構造。

Q17

是否可變更軸的材質（鋁材等）？

▶ 相關用途可以考慮，請諮詢敝公司。

Q18

在高溫環境下使用時，會發生什麼樣的故障？

▶ 有可能馬達內基板破損，馬達無法運轉。